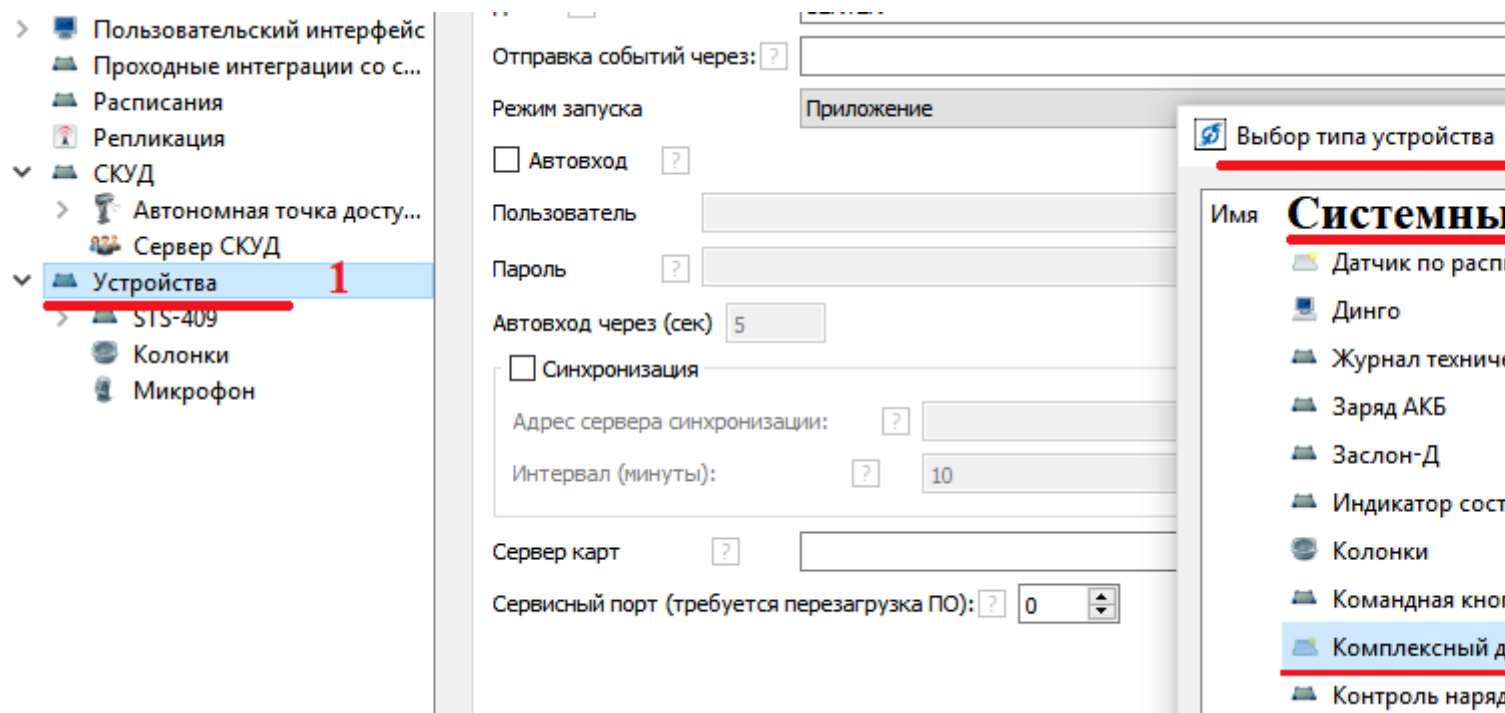
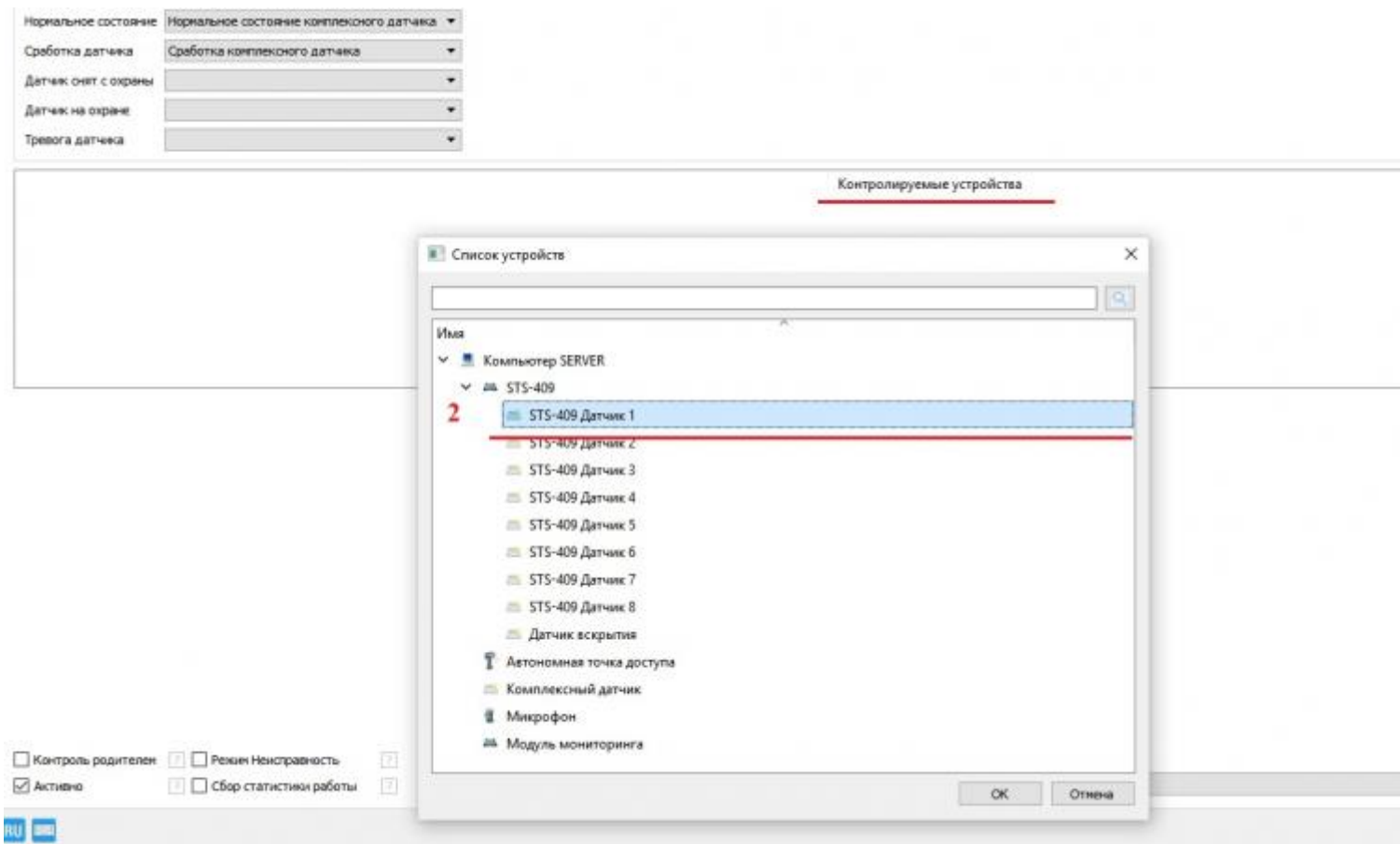


Открытие проходных по тревоге датчиков

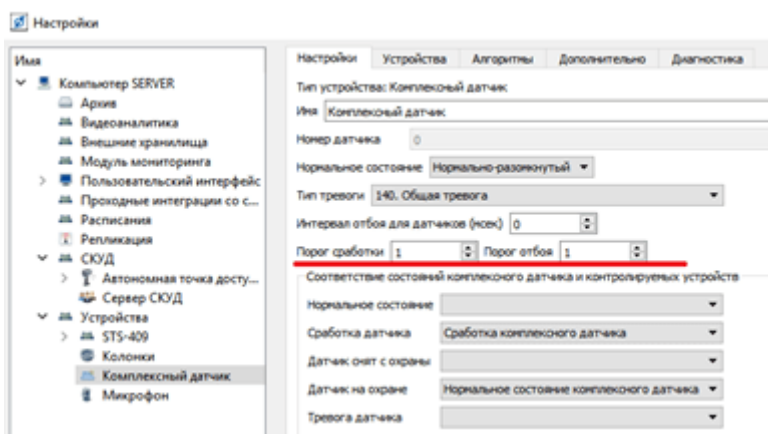
1. Необходимо создать комплексный датчик. Зайдите в настройки СПО, откройте раздел «Устройства», нажмите «Добавить». В открывшемся окне «Выбор типа устройства» выберите «Системные устройства», затем «Комплексный датчик».



2. Зайдите в раздел «Комплексный датчик», в поле «Контролируемые устройства» добавьте датчики, которые Вам нужны.



3. Во вкладке «Настройки», напротив параметров «Порог отбоя» и «Порог сработки» поставьте 1.



4. Настройте пункт «Соответствие состояний комплексного датчика и контролируемых устройств» (для STS-408 и STS-409 настройки в этом пункте будут разные).

- ▼ **Компьютер DVR02525**
 - Архив
 - Видеоаналитика
 - Внешние хранилища
 - Модуль мониторинга
 - > Пользовательский интерфейс
 - Проходные интеграции со с...
 - Расписания
 - Репликация
 - ▼ **Устройства**
 - ▼ **Интеграция со СКУД**
 - > Проходные интеграц...
 - > Территория Вход
 - > Территория Выход
 - Устройства
 - ▼ ШЛЮЗ Вход
 - Датчик СКУД про...
 - ▼ ШЛЮЗ Выход
 - Датчик СКУД про...
 - Колонки
 - Комплексный датчик
 - Микрофон

Тип устройства: Комплексный датчик **STS-409/STS-411**

Имя

Номер датчика

Нормальное состояние

Тип тревоги

Интервал отбоя для датчиков (мсек)

Порог сработки Порог отбоя

Соответствие состояний комплексного датчика и контролируемых устройств

Нормальное состояние	<input type="text" value="Нормально-разомкнутый"/>
Сработка датчика	<input type="text" value=""/>
Датчик снят с охраны	<input type="text" value=""/>
Датчик на охране	<input type="text" value="Нормальное состояние комплексного датчика"/>
Тревога датчика	<input type="text" value="Сработка комплексного датчика"/>

Настройки

STS-408

- Имя
- ▼ **Компьютер SERVER**
 - Архив
 - Видеоаналитика
 - Внешние хранилища
 - Модуль мониторинга
 - > Пользовательский интерфейс
 - Проходные интеграции со с...
 - Расписания
 - Репликация
 - ▼ **СКУД**
 - > Автономная точка досту...
 - Сервер СКУД
 - ▼ **Устройства**
 - > **STS-408**
 - Колонки
 - Комплексный датчик
 - Микрофон

Настройки | **Устройства** | Алгоритмы | Дополнительно | Диагностика

Тип устройства: Комплексный датчик

Имя

Номер датчика

Нормальное состояние

Тип тревоги

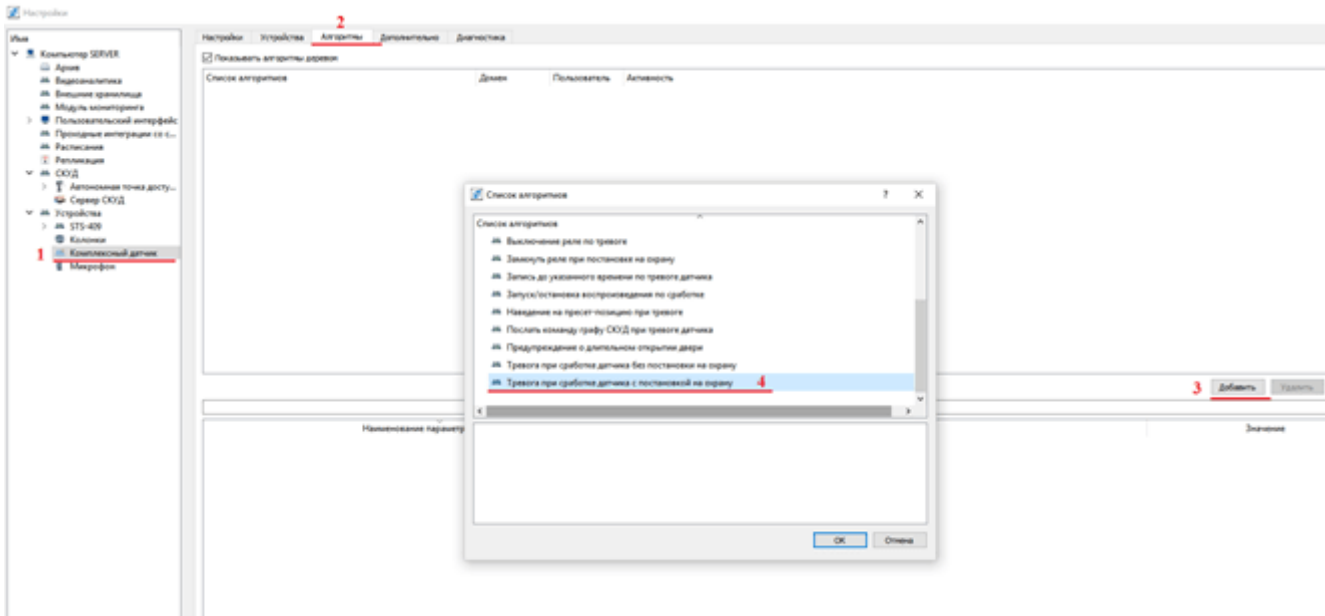
Интервал отбоя для датчиков (мсек)

Порог сработки Порог отбоя

Соответствие состояний комплексного датчика и контролируемых устройств

Нормальное состояние	<input type="text" value="Нормальное состояние комплексного датчика"/>
Сработка датчика	<input type="text" value="Сработка комплексного датчика"/>
Датчик снят с охраны	<input type="text" value=""/>
Датчик на охране	<input type="text" value=""/>
Тревога датчика	<input type="text" value="Сработка комплексного датчика"/>

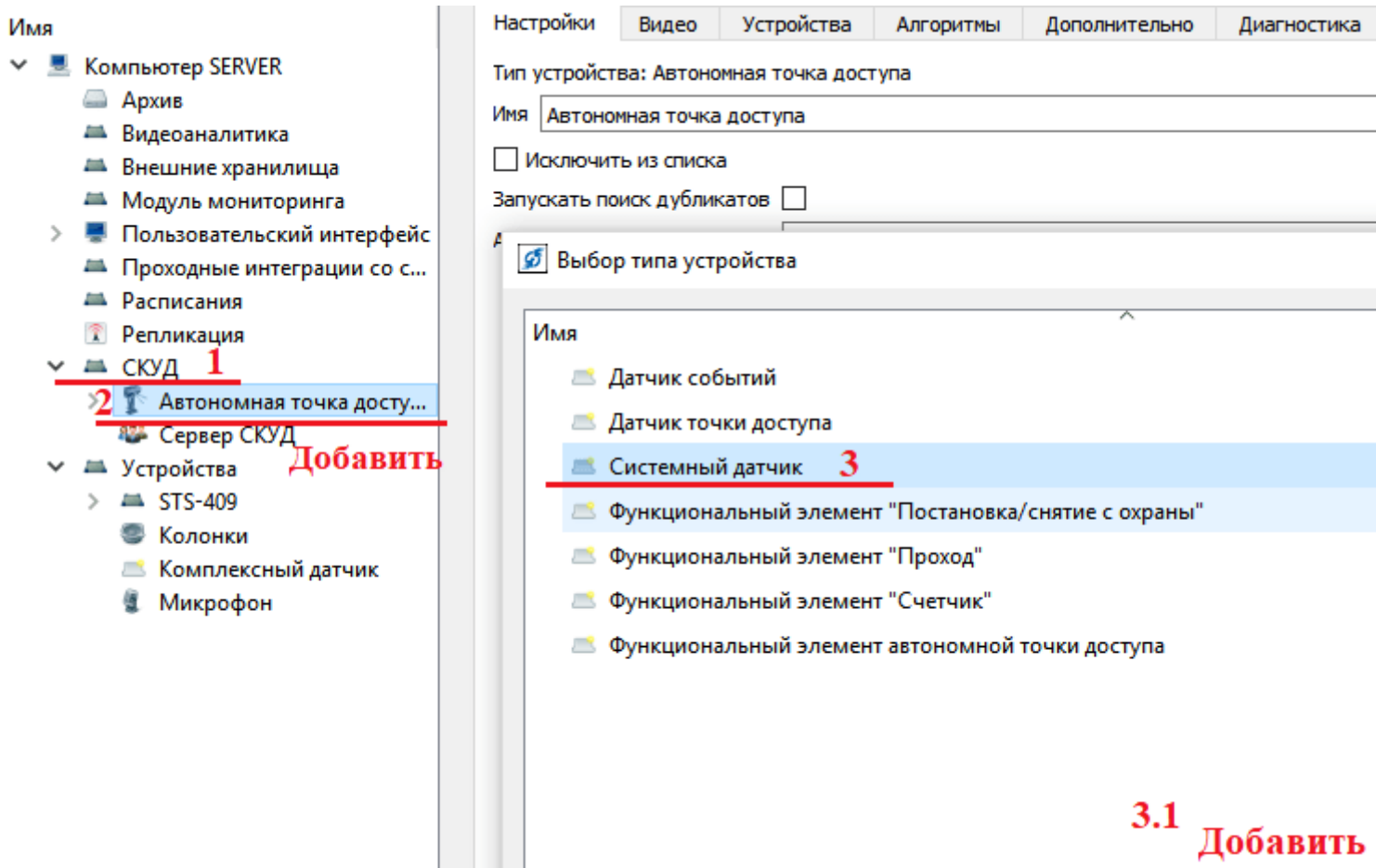
5. Перейдите во вкладку «Алгоритм», нажмите «Добавить», затем «Тревога при сработке датчика с постановкой на охрану» и нажмите «ОК».



6. Зайдите в добавленный раздел «Тревога при срабатывании датчика с постановкой на охрану» и выберите пункт «Автопостановка после тревоги».

Наименование параметра алгоритма	
Автопостановка после тревоги	
Выводить повторную тревогу при неудачной постановке	
Интервал автопостановки (мсек)	3000
Неисправность через (мсек)	10000
Ожидание действия (мсек)	0
Регистрировать тревогу при повторной сработке	
Тревога при неисправности	

7. Зайдите в раздел «СКУД», выберите «Автономная точка доступа», нажмите правой кнопкой мыши и выберите «Добавить». В открывшемся окне выберите «Системный датчик» и нажмите «Добавить».



8. В разделе «Системном датчике» выберите поле «Датчик» – «Комплексный датчик».



9. Зайдите в раздел «Автономная точка доступа», перейдите во вкладку «Связи функциональных элементов», в открывшемся поле нажмите «Добавить связь».

Имя

- Компьютер SERVER
 - Архив
 - Видеоаналитика
 - Внешние хранилища
 - Модуль мониторинга
 - Пользовательский интерфейс
 - Проходные интеграции со с...
 - Расписания
 - Репликация
 - СКУД
 - 1** Автономная точка досту...
 - Системный датчик
 - Функциональный эл...
 - Функциональный эл...
 - Функциональный эл...
 - Функциональный эл...
 - Сервер СКУД
 - Устройства
 - STS-409
 - Колонки
 - Комплексный датчик
 - Микрофон

Настройки | Видео | Устройства | Алгоритмы | Дополнительно | Диагностика

Тип устройства: Автономная точка доступа

Имя: Автономная точка доступа

Исключить из списка

Запускать поиск дубликатов

Автономный контроллер

Считыватели | Подтверждение оператора | **2** Связи функциональных элементов

Уровень детализации

От сигналов к командам

Получатель

- > Функциональный элемент автономной точки доступа 1
- > Функциональный элемент автономной точки доступа 2
- > Функциональный элемент автономной точки доступа 3
- > Функциональный элемент автономной точки доступа 4

3 Добавить связь

Жмем правой кнопкой мыши на этом поле

10. Добавьте связь для открытия двери по тревоге.

Параметры связи

Отправитель: Системный датчик

Сигнал: Тревога датчика

Получатель: Функциональный элемент автономной точки доступа 1

Команда: Открыть на неопределенное время

Сохранить | Отмена

Параметры связи

Отправитель: Системный датчик

Сигнал: Тревога датчика

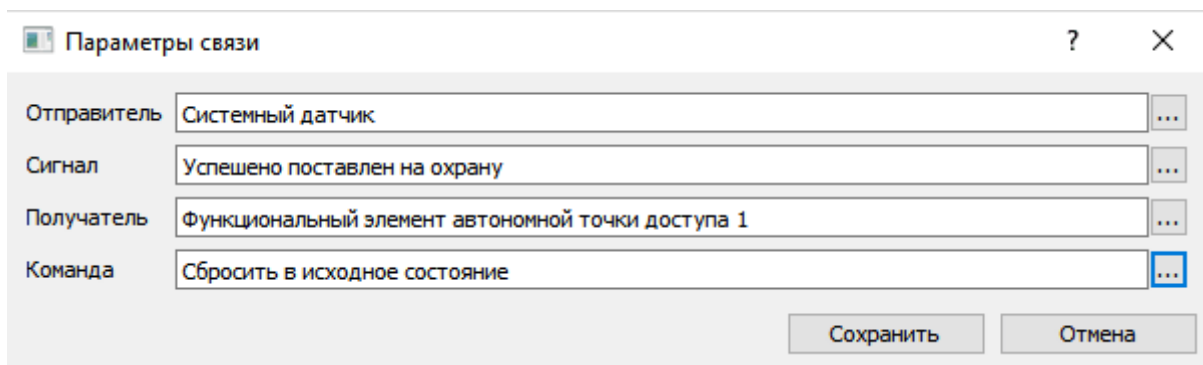
Получатель: Функциональный элемент автономной точки доступа 2

Команда: Открыть на неопределенное время

Сохранить | Отмена

11. Если нужно сбрасывать проходную в исходное состояние, когда датчик становится на охрану, то добавьте еще две связи (ниже два скриншота), если

проходные нужно возвращать в исходное состояние вручную, то пропустите их.



Параметры связи

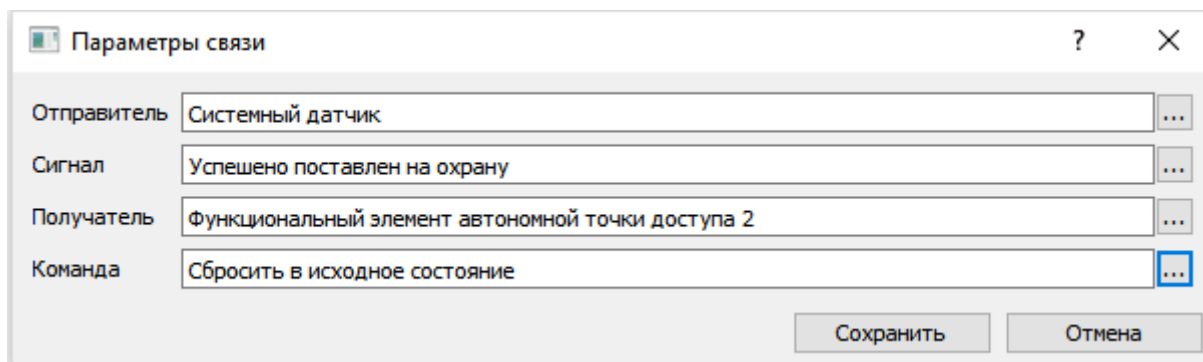
Отправитель: Системный датчик

Сигнал: Успешно поставлен на охрану

Получатель: Функциональный элемент автономной точки доступа 1

Команда: Сбросить в исходное состояние

Сохранить Отмена



Параметры связи

Отправитель: Системный датчик

Сигнал: Успешно поставлен на охрану

Получатель: Функциональный элемент автономной точки доступа 2

Команда: Сбросить в исходное состояние

Сохранить Отмена

ВАЖНО! Для того, что бы автономный контроллер (STS-408) корректно воспринимал команды открытия от программы, нужно проверить в графах некоторую настройку (на примере шаблонного графа).

12. Зайдите в контроллер.

Соединение БАКС v 1.7 STS-430 STS-105 STS-403 STS-405 STS-408/409/411 STS-412 STS-705 STS-705M

Тип контроллера: Б408 IP Адрес: 172.16.16.130 Поиск Прошивка

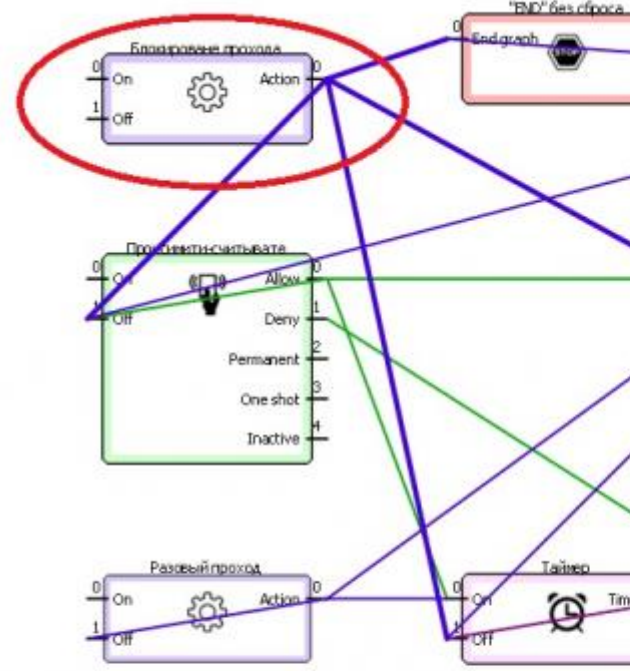
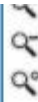
Группы параметров

- Общие параметры
 - Информация об устройстве
 - Ethernet
 - RS-485
 - Безопасность
 - Считыватели
 - Входы
 - Выходы
 - Состояние входов и выходов
- СКУД
 - Параметры СКУД
 - Графики
 - Пропуска
 - Зависимости
- ОПС
 - ОПС
 - Состояние ОПС
 - Шлейфы ОПС
 - Реле ОПС
 - Пропуска ОПС
- Графы
 - Граф 1
 - Граф 2
 - Граф 3
 - Граф 4
- События

Название	
1. Информация об устройстве	
<input type="checkbox"/> 1. Версия устройства (только чтение)	
Текстовое название устройства	
Версия бутлоадера	
Версия прошивки	
<input type="checkbox"/> 3. Состояние аппаратных джамперов (только чтение)	
Джампер «DEF»	
Джампер «WP»	
Джампер «PRG»	
<input type="checkbox"/> 4. Состояние контроллера (только чтение)	
«Время недостоверно»	
<input type="checkbox"/> 5. Время	
Текущее время	

13. Убедитесь, что в пунктах «Граф 1» и «Граф 2» стоят флажки в обозначенных строках.

- СКУД
 - Параметры СКУД
 - Графики
 - Пропуска
 - Зависимости
- ОПС
 - ОПС
 - Состояние ОПС
 - Шлейфы ОПС
 - Реле ОПС
 - Пропуска ОПС
- Графы
 - Граф 1
 - Граф 2
 - Граф 3
 - Граф 4
- События



Название	
Активен	
Выполнить в любом случае	
Отключить таймер графа	
Команда	
Номер события	
Идентификатор элемента (только для чтения)	